LÉEME

Esta es la última versión a día de hoy 9 de Mayo de 2017 del GRBL para arduino. Este firmare es necesario para insterpretar GCode y pasarlas a la RAMPS, que , mediante los drivers A4988, mueve los motores paso a paso de nuestro plotter.

Si ves que no te carga en tu placa Arduino correctamente (no compila bien), descargar alguna versión anterior (recomendada la 0.9) dentro de la pagina de GRBL de GitHub. Más información, dentro de la misma página (Tags: Wiki GRBL HitHub).

Desde el IDE de Arduino, y tras haber cargado la librería oportuna, seleccionar el puerto al que está conectado nuestra placa Arduino UNO, seleccionar también ese tipo de placa dentro de la pesataña de Herramientas, y darle a Subir (que compila y carga el programa en la placa). Esperar a que de la señal de Subido.

Una vez subido, nos podemos comunicar con el programa mediante el Monitor serie dentro de la pestaña de Herramientas. Poner el retorno de carro o línea nueva, y los baudios a 115200.